

SHAMAN

35 / 45

Manual de instalación y programación

Motores tubulares electrónicos de corriente alterna
con receptor de radio integrado



35 Y 45 mm

Diámetros del motor

433,92 MHz

Frecuencia de radio

ESPAÑOL

Edición técnica

Lea este manual detenidamente antes de utilizar el producto.

01 / INFORMACIÓN GENERAL

Antes de comenzar

Procedimientos comunes para motores de 35 y 45 mm. Verifique siempre los datos de la unidad que va a instalar.

Datos técnicos

Motor	Especificación del original
Tensión de entrada	110-240 V CA · 50/60 Hz
Potencia de carga indicada	Menor de 400 W
Controles compatibles por receptor	Hasta 20 controles remotos
Control remoto hunter101	Especificación del original
Tensión de la batería	3 V
Frecuencia de radio	433,92 MHz
Capacidad de la batería	210 mAh
Dimensiones del control	66 × 33 × 10 mm

Precauciones de uso e instalación

- 01** La fijación y el mantenimiento del motor deben estar a cargo de personal autorizado.
- 02** Al abrir el embalaje, compruebe que el motor no tenga deformaciones ni daños y que estén incluidos todos los accesorios.
- 03** La conexión eléctrica debe contar con un terminal de puesta a tierra correctamente conectado.
- 04** Pruebe el motor sin carga y compruebe que no produzca ruidos anormales.

Contenido

Conexión y botones	03	Vinculación y funcionamiento	04
Giro y controles remotos	05	Finales de carrera	06
Posición intermedia y reinicio	07	Consulta rápida de comandos	08
Garantía y control de calidad	09		

02 / INSTALACIÓN

Conexión y botones

Identifique los conductores y los botones antes de iniciar la programación.

Conexión eléctrica

ALIMENTACIÓN CA

Ver placa del motor

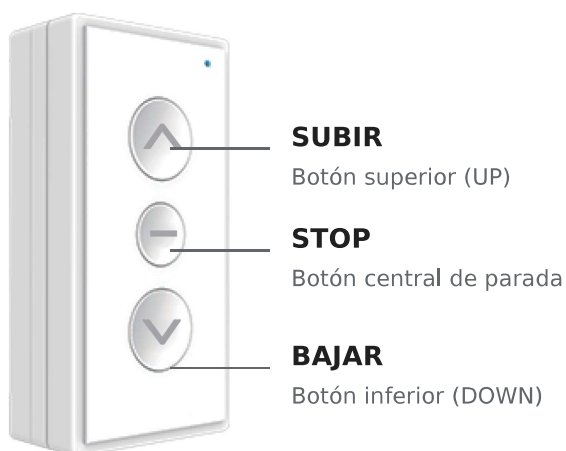
	Amarillo y verde
PE Tierra	
	Marrón
L Fase	
	Azul
N Neutro	

Antena

Verifique la tensión antes de conectar

El original indica **110-240 V CA (50/60 Hz)** en los datos técnicos y **220-240 V CA** en su esquema eléctrico. Confirme la tensión en la placa de la unidad antes de conectarla.

Botones del control y del motor



Señal de confirmación

Una vibración es el breve movimiento del motor que confirma una operación.

03 / CONTROL REMOTO

Vincular y utilizar

Siga el orden de cada secuencia y espere la confirmación del motor cuando se indique.

Vincular un control remoto al motor



Presione el botón **SET** del cabezal del motor.

Luego, presione **STOP** en el control remoto.

- El motor vibra una vez: la vinculación se completó.

Copiar la vinculación a otro control

A: control ya vinculado. **B:** control nuevo.



En el control **A**, presione ambos botones a la vez hasta que el motor vibre una vez.

En el control **A**, presione **STOP 8 veces**.

En el control **A**, presione **BAJAR una vez**. El motor vibra una vez y entra en modo de copia.

En el nuevo control **B**, presione **STOP una vez**. El motor vibra una vez.

- El control B también puede controlar el motor.

Alternar entre movimiento por pulsos y continuo



Presione **STOP y BAJAR simultáneamente**. El motor vibra una vez.

- Cada ejecución alterna entre ambos modos. De fábrica, el motor está configurado en movimiento continuo.

Lectura de los comandos

× **1**: una pulsación. × **8**: ocho pulsaciones. **+**: botones presionados simultáneamente.

04 / AJUSTES DEL CONTROL

Giro y desvinculación

Cambie el sentido de giro o elimine la vinculación de los controles siguiendo la secuencia correspondiente.

Invertir el sentido de giro

Método 1 Desde el motor

Presione **SET 5 veces** en el cabezal. El motor vibra una vez y confirma el cambio de sentido.

Método 2 Desde el control remoto



Desvincular solamente el control actual



- Se elimina la vinculación del control remoto utilizado.

Desvincular todos los controles remotos



- Se elimina la vinculación de todos los controles remotos.

05 / RECORRIDO

Finales de carrera

Los finales de carrera definen las posiciones de apertura y cierre del motor.

Guardar el final de apertura

- 1 **SUBIR + BAJAR**
Con el motor detenido en la apertura deseada, presione ambos botones a la vez hasta que vibre una vez.
- 2 **STOP × 5**
Presione **STOP 5 veces**. Complete estas pulsaciones en **10 segundos**.
- 3 **SUBIR × 1**
Presione **SUBIR una vez**. El motor vibra una vez y guarda el final de apertura.

Guardar el final de cierre

- 1 **SUBIR + BAJAR**
Con el motor detenido en el cierre deseado, presione ambos botones a la vez hasta que vibre una vez.
- 2 **STOP × 5**
Presione **STOP 5 veces**. Complete estas pulsaciones en **10 segundos**.
- 3 **BAJAR × 1**
Presione **BAJAR una vez**. El motor vibra una vez y guarda el final de cierre.

Eliminar el final de apertura

- 1 **SUBIR + BAJAR**
Presione ambos botones a la vez hasta que el motor vibre una vez.
- 2 **STOP × 3**
Presione **STOP 3 veces**.
- 3 **SUBIR × 1**
Presione **SUBIR una vez**. El motor vibra una vez y elimina el final de apertura.

Eliminar el final de cierre

- 1 **SUBIR + BAJAR**
Presione ambos botones a la vez hasta que el motor vibre una vez.
- 2 **STOP × 3**
Presione **STOP 3 veces**.
- 3 **BAJAR × 1**
Presione **BAJAR una vez**. El motor vibra una vez y elimina el final de cierre.

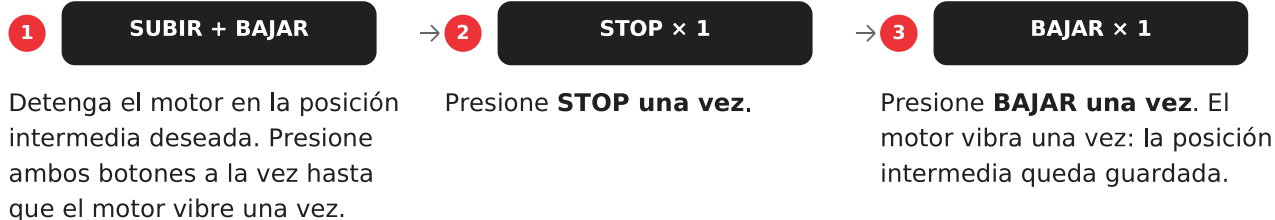
Plazo de programación: si no completa las 5 pulsaciones de STOP dentro de los 10 segundos, el dispositivo sale del proceso de ajuste.

06 / PROGRAMACIÓN AVANZADA

Posición intermedia

Puede guardar una única posición intermedia, además de las posiciones de apertura y cierre.

Guardar la tercera posición

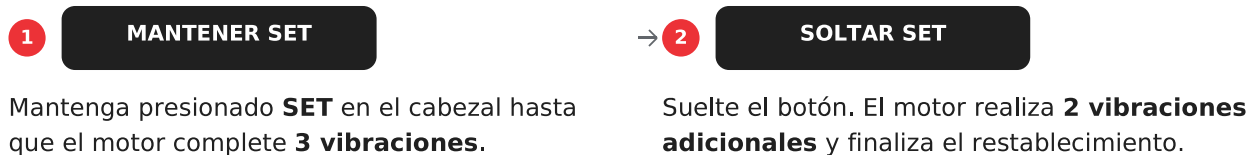


Ir a la posición intermedia

Mantenga presionado **STOP durante aproximadamente 3 segundos**. El motor se desplaza hasta la tercera posición guardada.

Restablecer la configuración de fábrica

Método 1 Desde el motor



Método 2 Desde el control remoto



07 / CONSULTA RÁPIDA

Guía de comandos

Esta tabla resume las secuencias. Consulte las páginas anteriores para conocer las condiciones y las señales de confirmación.

Inicio común con el control remoto

Cuando la tabla indica **Inicio**, presione **SUBIR + BAJAR** al mismo tiempo hasta que el motor vibre una vez.

Operación	Secuencia
Vincular un control	SET del motor × 1 → STOP del control × 1
Copiar a otro control	En A: Inicio → STOP × 8 → BAJAR × 1. En B: STOP × 1
Pulsos o movimiento continuo	STOP + BAJAR simultáneamente
Invertir giro desde el motor	SET × 5
Invertir giro desde el control	Inicio → STOP × 1 → SUBIR × 1
Desvincular el control actual	Inicio → STOP × 7 → BAJAR × 1
Desvincular todos los controles	Inicio → STOP × 7 → SUBIR × 1
Guardar final de apertura	En posición deseada: Inicio → STOP × 5 (en 10 s) → SUBIR × 1
Guardar final de cierre	En posición deseada: Inicio → STOP × 5 (en 10 s) → BAJAR × 1
Eliminar final de apertura	Inicio → STOP × 3 → SUBIR × 1
Eliminar final de cierre	Inicio → STOP × 3 → BAJAR × 1
Guardar posición intermedia	En posición deseada: Inicio → STOP × 1 → BAJAR × 1
Ir a la posición intermedia	Mantener STOP aproximadamente 3 s
Restablecer desde el motor	Mantener SET hasta 3 vibraciones. Soltar: otras 2 vibraciones
Restablecer desde el control	Inicio → mantener STOP hasta 1 vibración. Soltar: otras 2 vibraciones

08 / SERVICIO Y DOCUMENTACIÓN

Garantía y soporte

Traducción de las condiciones de servicio incluidas en el manual del fabricante.

Servicio al cliente según el fabricante

- 01 El fabricante indica una **garantía de 5 años por problemas de calidad**. Consulte a Eurodec las condiciones comerciales aplicables a su compra.
- 02 Si una falla o un daño se debe a una instalación incorrecta o que no respeta el manual, el fabricante prevé un servicio de mantenimiento con cargo.
- 03 Las fallas o los daños debidos a problemas de tensión eléctrica, temperaturas anormales, agua, incendio u otras causas de fuerza mayor se atienden mediante mantenimiento con cargo.
- 04 El fabricante no ofrece mantenimiento para fallas o daños ocasionados por desmontaje o modificación no autorizados del producto.

Casos excluidos de la garantía

- 01 Reparaciones no autorizadas, uso indebido, golpes, negligencia, abuso, ingreso de líquidos, accidentes, modificaciones, uso de piezas ajenas al producto o etiquetas y marcas de seguridad rasgadas o alteradas.
- 02 Vencimiento del período de garantía.
- 03 Daños ocasionados por fuerza mayor.
- 04 Daños o fallas por causas ajenas a problemas del propio producto, su tecnología, fabricación o calidad.

Control de calidad del producto

Fecha

IQC

Campos del original. Sello QC PASS: control de calidad aprobado.

Documento base: manual de motor tubular electrónico de radio de 35/45 mm.

Código del fabricante: K01.05.0091V1.

Edición en español y diseño: Eurodec · octubre de 2026.